

การพัฒนาต้นแบบระบบขนส่งชิ้นงานอัตโนมัติแบบผสมผสานระหว่างกลไกการาคูรีและ
ระบบควบคุมไฟฟ้า



รายงานนี้เป็นส่วนหนึ่งของการปฏิบัติสหกิจศึกษาและเชิงบูรณาการกับการทำงาน

ของนักศึกษาชั้นปีที่ 4 ในหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี

Development of a Prototype for a Hybrid Automated Workpiece-
Conveying System between a KARAKURI Mechanism and an Electrical
Control System



Thanakon samphawong

65130042391

This report is submitted as part of the Cooperative and Work-Integrated

Education (CWIE) program for fourth-year students

in the Bachelor of Engineering program in Electrical Engineering

Department of Electrical and Electronics Engineering,

Faculty of Engineering, Ubon Ratchathani University

ชื่อปริญญานิพนธ์ การพัฒนาต้นแบบระบบขนส่งชิ้นงานอัตโนมัติแบบผสมผสานระหว่างกลไกการาคูรีและ
ระบบควบคุมไฟฟ้า

โดย นาย ธนากร สัมพะวงศ์

สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

อาจารย์ที่ปรึกษา นาย ธนากร ลิ้มสุวรรณ

อาจารย์ผู้ร่วมประเมินโครงงาน


.....
(นาย ธนากร ลิ้มสุวรรณ)
อาจารย์ที่ปรึกษาโครงงาน


.....
(รองศาสตราจารย์ สุชิน ไตรรงค์จิตเหมาะ)
กรรมการผู้ร่วมประเมินโครงงาน

๒๒
.....
(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ วรการ วงศ์สายเชื้อ)
กรรมการผู้ร่วมประเมินโครงงาน

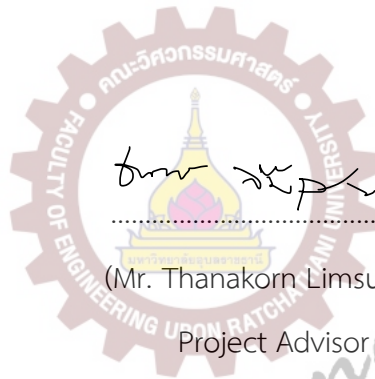
Project Title: Development of a Prototype for a Hybrid Automated Workpiece-Conveying System between a KARAKURI Mechanism and an Electrical Control System

By Mr. Thanakon samphawong

Department of Electrical and Electronics Engineering

Advisor Project: Mr. Thanakorn Limsuwan

Project Committee



(Mr. Thanakorn Limsuwan)

Project Advisor

(Assoc. Prof. Suchin Trirongjitmaoh)

Committee

(Asst. Prof. Worakarn Wongsachua)

Committee